

光栅规格

名 称	规 格																			
每 转 输 出 脉 冲 数 P/R	10	20	30	40	50	60	80	100	120	125	150	200	225	240	250	255	256	300	360	400
	512	600	603	625	720	750	800	900	960	1000	1024	1080	1200	1250	1440	1500	1600	1800	2000	2048
	2160	2400	2500	3000	3600	4000	4096	4800	5000	5400	6000	10000	18000	36000	或按客户要求					

注：1000P/R以下可做成金属光栅、2500P/R以下可做成塑料光栅，2500P/R以上为玻璃光栅。

编码器输出方式、代码、电路及波形

信号输出方式	代 号	输 出 电 路	波 型
集电极开 路输出	C		当输出端与外接高电平之间跨接电阻 (负载)时，输出波形同F。 (C为NPN型管输出，C ₂ 为PNP型管输出)
	C ₂		
互补输出	F		
电压输出	E		
长 线 驱动器输出 (RS422)	T 7272		
	H MC3487		
测AC马达磁 极位置的U、 V、W输出			

注：旋转方向--从轴端看编码器，顺时针转动为正转，信号A比信号B超前90°；逆时针转动为反转，信号B比信号A超前90°。

安装使用及注意事项

- 旋转编码器属于高精度仪器，安装时严禁敲击和摔打碰撞。安装或使用不当会影响编码器的性能和使用寿命。
- 编码器与外部联接应避免刚性连接，而应采用弹性联轴器、尼龙齿轮或同步带联接传动。避免因用户轴的串动、跳动造成编码器轴系和码盘的损坏。
- 应保证编码器轴与用户输出轴的不同轴度<0.20mm，两轴线的偏角<1.5°
- 安装时注意其允许的轴负载，不得超过极限负载。
- 注意不要超过编码器的极限转速，如超过极限转速时，电信号可能会丢失。编码器正常工作时的极限转速 $n_{max} = \frac{60 \cdot F \times 10^3}{L} \text{ r/min}$ (F为编码器的频响，L为光栅刻线数)。
- 接线务必正确，错误接线可能会导致编码器内部电路损坏。
- 请不要将编码器的输出线与动力线等绕在一起或同一管道传输，也不宜在配线盘 附近使用，以防干扰。